

[ODT] PPMAC 보정 Manual.

본 Technical Note는 Omron사의 Power PMAC IDE Ver. 4.4.1.7를 사용하여 보정하는 방법을 적요한 문서 입니다. Test는 Omron CK3M Test 지그를 사용하였습니다.

1. Delta Tau -> CompTable을 선택합니다.

Delta Tau EtherCAT 창(W) 도움말(H)				
×	통신 설정			
><	터미널			Ξ
\oplus	위치			nc
\odot	감시			
\checkmark	상태			
	오류 표시			or[Axis]
	비요청 메시지			hasePos -
G	조그 리본			s(Axis);
	PowerPMAC 메시:	지(M)		_
	인코더 변환 테이블			
	CompTable			
\mathbf{T}	펌웨어 다운로드			
$\overline{\mathbf{A}}$	설치 패키지			
2	장치 이미징(l)			
7	백업 복원			
	도구		,	or[Axis]
	문제 해결사		,	
	비교(C)		,	lata_Phas
	부품(P) 관리자		,	s)=High;
×	모터 종료		Ctrl+Alt+K	

2. Comp Table 설정

Comp Table 설정 🛛 👻 🗆 🗙					
✓ CompTable 구성	A				
(1) CompTable 번호	0				
CompTable 차원	1D: 선형				
2 소스 모터	1				
3 박곗 수	1				
(1) 다섯 보다]					
	2에 귀작 - 피구 옷 데구 구드				
6 첫 번째 데이터 점	0				
⑦ 총 범위	1000				
8 영역 수	10				
✓ CompTable 일반 속성					
보간 방법	선형				
롤오버	True				
1D, 2D 및 3D로 세 가지 차원이 있으며, 각각 선형, 평면 및 체적에 대한 차원입니다. ④					
1D 수정	값				
0.0	0				
100.0	0				
200.0	0				
300.0	0				
400.0	0				
500.0	0				
600.0	0				
700.0	0				
200.0	•				
1D 테이블					
● 다운로드 한테이터 로드 🕢 업로드					
테이블의 모든 값을 업데이트하는 중입니다. 잠시 기다려 주십시오.					
테이블의 모든 값을 업데이트하는 중입니다. 잠시 기다려 주십시오.					
[대이물의 포근 값을 합니어드하는 용법니다. 삼시 기다면 수업시오.					



- ① Comp Table 번호.
 - ▶ 다수의 보정 Table이 있을 시 중복되지 않도록 설정합니다.
- ② Comp Table 차원
 - ▶ 1D / 2D 설정합니다.
- ③ 소스 모터.
 - ▶ 참조할 Encoder의 Motor 번호를 설정합니다.
- ④ 타겟 수.
 - ▶ 실제 보정이 적용되어 지는 Motor의 수를 설정합니다.
- ⑤ 타겟 모터.
 - ▶ 실제 보정이 적용되어 지는 Motor의 번호를 설정합니다.
 - ▶ 타겟 수가 1개 이상일 시 타겟 모터 2, 타겟 모터3 ... 설정합니다.
- ⑥ 첫 번째 데이터 점.
 - ▶ Motor 보정 작업이 시작되는 Position을 설정합니다.
- ⑦ 총 범위.
 - ▶ 보정하려는 범위를 설정합니다.
- ⑧ 영역 수
 - ▶ 범위 내 보정하려는 개수를 설정합니다.
- ⑨ 보정 테이블.
 - 소스 모터를 단계별로 구동 시키면서 타겟 모터의 보정 값을 입력합니다.
- 10 다운로드
 - ▶ 보정 설정이 끝났으면 다운로드하여 적용합니다.



3. 보정 테이블.

1D 수정	값	
0.0	0	
100.0	10	
200.0	20	
300.0	30	
400.0	40	
500.0	50	
600.0	60	
700.0	70	
800.0	80	•

① 1D 수정에 있는 만큼 소스 모터를 이동시킨 후 타겟 모터가 보정해야 하는 값을 입력합니다.



예시)

소스 모터가 100 위치로 이동시 실측 위치가 90이므로 10만큼 보상해주어야 하므로 값은 10을 넣 습니다. 200 위치로 이동시 실측 위치가 180이라면 20을 보상해주어야 하므로 값을 20을 넣습니다.

이와 같은 방법으로 영역 수 만큼 값을 입력합니다.

보상 테이블은 총범위 / 영역 수 = 이동 거리 로 등간격으로 보상값을 입력하여야합니다.

- 4. 보정 테이블 활성화.
- 보정 테이블 활성화는 Sys.CompEnable로 활성화시킬 수 있습니다.

Sys.CompEnable=0	// 비활성화
------------------	---------

Sys.CompEnable=1 //1번 CompTable 활성화

Sys.CompEnable=2 //1~2 CompTable 활성화

Sys.CompEnable=3 //1~3 CompTable 활성화

자세한 사항은 하단 매뉴얼 참조 바랍니다.



Sys.CompEnable 시스템의 유효 보정 테이블 수

- 설명: 유효 보정 테이블 수
- 범위: 0..256
- 단위: 테이블
- 기본값: 0

기존 I 변수명: I8051(Turbo PMAC 의 I51)

Sys.CompEnable 은 (존재하는 경우)유효로 하는 보정 테이블의 수를 지정합니다. n의 값으로 설정되는 경우에 CompTable[0]에서 CompTable[n-1]까지의 보정 테이블이 유효가 되며 이 번호보다 높은 번호에 할당된 모든 보정 테이블은 유효가 아닙니다. 보정 테이블이 유효가 될 때 Power PMAC 은 서보 인터럽트마다 보정을 계산합니다.